First Hit

Previous Doc

Next Doc

Go to Doc#

Generate Collection

Print

L3: Entry 1 of 2

File: JPAB

Nov 21, 1984

PUB-NO: JP359206151A

DOCUMENT-IDENTIFIER: JP 59206151 A

TITLE: ATTACHING AND DETACHING DEVICE FOR SLAG DETECTOR

PUBN-DATE: November 21, 1984

INVENTOR-INFORMATION:

NAME

COUNTRY

TAMIYA, MASARU ORITO, KENICHI NAKAJI, SHIGERU SATO, AKIMUNE

ASSIGNEE-INFORMATION:

NAME

COUNTRY

KAWASAKI STEEL CORP

APPL-NO: JP58082236 APPL-DATE: May 10, 1983

US-CL-CURRENT: <u>164</u>/<u>150.1</u>; <u>164</u>/<u>151.2</u>

INT-CL (IPC): B22D 11/16; G01B 21/00; G01D 11/30; G01N 33/20

ABSTRACT:

PURPOSE: To permit quick attaching and detaching of a slag detector and to detect the timing for slag outflow with good accuracy by attaching the slag detector to the top end of a sliding rod and providing devices for swiveling, elevating and forward and backward moving the sliding rod.

CONSTITUTION: A body 11 is faced upward by an elevating cylinder 12 and the top end of a sliding rod 20 is elevated in the stage of mounting a slag detector 21 to a long nozzle 23. The detector 21 is then moved forward by a forward and backward moving cylinder 13 and the body 11 is moved downward by the cylinder 12 to put the detector 21 into the opening of a tundish cover C. The detector 21 is thereafter swiveled at a horizontal level by the swiveling cylinder and is pressed and positioned to the side face of the nozzle 23 by a mounting frame 22. The detector 21 is then moved forward by a secondary forward and backward moving cylinder 17 to press the frame 22 to the front side face of the nozzle 23, by which the positioning of the detector 21 is completed.

COPYRIGHT: (C) 1984, JPO&Japio

Previous Doc Next Doc Go to Doc#

19 日本国特許庁 (JP)

①特許出願公開

⑩ 公開特許公報 (A)

昭59-206151

50Int. Cl.3	
B 22 D	11/16
G 01 B	21/00
G 01 D	11/30
G 01 N	33/20

識別記号 庁内整理番号 7353-4E

7119—2F Z 7119—2F 6637—2G ❸公開 昭和59年(1984)11月21日

発明の数 1 審査請求 未請求

(全 5 頁)

タスラグ検知器着脱装置

②特 願 昭58-82236

②出 願昭58(1983)5月10日

⑩発 明 者 田宮優

倉敷市水島川崎通1丁目(番地なし)川崎製鉄株式会社水島製 鉄所内

⑩発 明 者 下戸研一

倉敷市水島川崎通1丁目(番地なし)川崎製鉄株式会社水島製 鉄所内 ⑫発 明 者 中路茂

倉敷市水島川崎通1丁目(番地なし)川崎製鉄株式会社水島製 鉄所内

⑩発 明 者 佐藤明宗

倉敷市水島川崎通1丁目(番地なし)川崎製鉄株式会社水島製 鉄所内

⑪出 願 人 川崎製鉄株式会社

神戸市中央区北本町通1丁目1

番28号

邳代 理 人 弁理士 松下義勝 外1名

o a a

1. 発明の名称

スラグ検知器替脱装置

2. 特許請求の範囲

取領に取付けたロングノズル中を流下する溶物中のスラグを検出するスラグ検知器を摺動ロッドの先端に仲稲自在の継手を介して取付け、更に、この摺動ロッドを水平レベルで旋回させるを値回装置、前記摺動ロッドを上下に俯仰させるの何装置ならびに前記摺動ロッドをロングノズルに向け前進若しくは後退させる前後進器を投入した。

3. 発明の詳細な説明

本発明はスラグ検知器者脱装置に係り、詳しくは、連続特造設備において取鍋とタンディシュとの間に介設されるロングノズルに自動的に着脱できる着脱装置に係る。

一般に、連続鋳造設備では転炉で精製された 溶換は取鍋に受鍋され、更に、この取鍋からス ライディングゲートならびにロングノズルを経 てタンディシュに溶鋼を受鋼され、その後、タ ンディシュから各モールドに溶鋼が分配され鋳 込みを行なっている。

この場合、溶鋼の上面にはスラブゲが溶液にはスラブゲが溶液にはスラブゲが溶液にはスラブが溶液になる。このため、スラグ検知はよってなる。このため、スク検知はよって、スラグ検知はよって、スラグ検知はなって、、この際で、スラグ検知はあるので、なりが変し、、では、ないのでは、ストルをは、ないのでは、ないでは、ないでは、ないのでは、ないのでは、ないのでは、ないでは、ない

このため、取鍋内の溶鋼が少なくなり、スラグの流出がはじまる少し前にスラグ検知器をロングノズルに着装してスラグの流出を検知し、取鍋のスライディングゲートを閉塞したのち、スラグ検知器を迅速に退避させ焼鍋を防止して

(1)

おり、スラグ検知器の焼傷を防ぐため空冷する ことも行なわれている。

しかし、このようなスラグ検知器の使用の脱 装は、人間の手によって行なわれ、使用時には、 人間がスラグ検知器を手で支えてロングノズル 外壁側面に密管させ、ロングノズルの動きに追 従させて使用されている。しかし、このような 方法ではロングノズル外壁側面とスラグ検知器 との間隙を一定に保持することが困難であり、 また、ロングノズルの動きに追従させることが 困難であるという問題があった。

木発明は、以上のような問題点を解決したもので、具体的には、スラグ検知器の眷脱を速やかにし、スラグ検知器をロングノズルの外壁側面に密着させ、また、ロングノズルの動きに追従させることができ、スラグ検知器がスラグ流出のタイミングを検知する精度を大きく高めることができる眷脱鞍臍を提案する。

すなわち、本発明は取鍋に取付けたロングノ ズル中を流下する溶鋼中のスラグを検出するス

(3)

次に、このロングノズルの着脱装置 E に対して本発明に係るスラグ検知器の着脱装置 F が取付待 1 を介して取付けられ、しかも、着脱装置 F が取けなれていて旋回自在に構成される。すなわち、者脱装置 F の本体11からプラケット 8 を突設し、プラケット 8 は軸受 2 ならびに旋回軸 3 を介して取付枠 1 に取付ける。また、取付枠 1 の側面には取付台 4 を突設し、取付台 4 と本体11の間にピン5、7を介して旋回シリンダ 6

(5)

ラグ検知器を掲動ロッドの先端に伸縮自在の継手を介して取付け、更に、この煽動ロッドを水平レベルで旋回させる旋回装置、前記煽動ロッドを上下に俯仰させる傾仰装置ならびに前記煽動ロッドをロングノズルに向け前進若しくは後退させる前後進装置を具えて成ることを特徴とする。

以下、図面に基づき本発明の実施例を中心に 詳細に説明する。

なお、第1図および第2図は木発明の一つの 実施例に係るスラグ検知器特脱装置の平面図と 側面図であって、第1図ならびに第2図におい て符号Aは取鍋、Bはスライディングゲート、 Cはタンディシュの遊、Dはタンディシュ木体、 Eはロングノズル特脱装置、Fは本発明の一つ の実施例に係るスラグ検出器替脱装置の本体、 Gはスィングタワー防熱板、Hはタンディシュ カーデッキを一般的に示す。

まず、第1図ならびに第2図に示す如く、収 鍋A内の溶類はスライディングゲートBが開か

(4)

を介設する。このように構成すると、旋回シリンダ6の伸縮により本体11は旋回軸3を中心として水平レベルで旋回する。また、本体11のブラケット8にはピン10を介してプロック9を取付け、このプロック9と本体11の間にピン24、25を介して俯仰シリンダ12を取付ける。従って、この餠仰シリンダ12を仲縮することにより本体11を上下に俯仰させることができる。

この本体11を傾仰させるのは、後記の如くスラグ検出器21の着脱時に単に前後進させるのみではスラグ検知器21がタンディシュ整Cにぶつかってしまうからであって、本体11を俯仰することにより、その先端のスラグ検知器21をタンディシュ蓋Cの間口部の中にスムースに入れることができる。

次に、上記の如く、水平レベルで旋回できかつ上下にピン10を中心として傾仰できる木体11内に前後進用シリンダ13を取付けて本体11の長手方向に摺動自在の摺動板14を前後進させる。この褶動板14にはニードルベアリングの取付枠

(6)

15ならびに2次前後進用シリンダの取付枠16が取付けられ、これら取付枠15、16によって摺動ロッド20が木体11の長手方向に贈動自在に支承される。掲動ロッド20には取付台19が突設され、この取付台19には2次前後進シリンダ17の先端がピン18を介して取付けられると共に該シリンダ17の後端は取付枠16に取付けられる。

で、2次前後進シリンダ17の仲縮によりので、2次前後進シリンダ17の仲縮によりのでは、15に内装されたニードルペアリングを介して滑らかに摺動し、後記の如をいて、シリンダ13ならびに17にエアーシリンダをのは、立り、17を別々に作動させると、活動ロッド20の前後進を二段操作で行なったとができる。このように前後進シリンダ13がよいのは、まず、1次の前後進シリンダ13がよび第のより、第12の保作により援助ロッド20の先端のスラグ検知器21をタンディシの後によりの保作により、後記の如くスラグ検知器

ダ12により木体11を下降させてスラグ検知器21をタンディシュ 蓋 C の間口部中に入れる。その後、 旋回シリンダ G によりスラグ検知器21を水甲レベルで旋回させて取付枠22によりロングノズル23の機関面に押付け位置決めをし、その後、2 次前後進シリンダ17によりスラグ検知器21を前進させて取付枠22をロングノズル23の前方側面に押付け、スラグ検知器21の位置決めを完了する。

(7)

次に、スラグ検知器21をロングノズル23から脱装する場合は、2次前後進シリンダ17によりスラグ検知器21を復退させてから旋回シリンダ6により水平レベルで旋回し、スラグ検知器21をロングノズル23から離し、俯仰シリンダ12により本体11を上昇させ、前後進シリンダ13により後退させた後、俯仰シリンダ12により本体11を下向きにしてスラグ検知器21を待機位置におく。

なお、スラグ検知器21はスラグ検知中は常時 旋回シリンダ 6 と 2 次前後進シリンダ17により、 付枠22をロングノズル23に押付け、位置決めす るためである。

なお、前後進を二段操作と構成せずに、油圧 機構を用いると一段に構成できるが、火災防止 のためにシリンダとしてエアーシリンダを用い るのが好ましく、エアーシリンダを用いると、 中間停止がむづかしいため、前後進二段構造に するのが好ましい。

更に、スラグ検知器取付枠22は放熱を良くするために二重枠構造に構成するのが好ましい。

そこで、以上の構成に係る木発明着脱装置に つき、その使用態様を通じて効果を説明すると、 次の通りである。

まず、第1図および第2図において、スラグ 検知器21をロングノズル23に名装する時には、 俯仰シリンダ12により本体11を上向きに俯仰さ せ、それにともなって圏動ロッド20の先端を俯仰させる。

次に、この状態で前後進シリンダ13によりスラグ検知器21を前進させ、その後、俯仰シリン

. (8)

ロングノズル23に押付けたままである。しかし、 溶鍋 温而の 制 御のためにスライディングゲート B を前 進または 優退させることがあり、これに 従ってロングノズル23も前後進することがある。 この時、ロングノズル23を取付枠22により押付 けたままでは、ロングノズル23が 後退する時に こわれてしまうこともある。

このためには、空圧回路に急速排気弁を取付け、 後退した際にはシリンダ内の空気を排気し圧力 が高くなり過ぎないようにすることもでき、こ のように構成すると、スラグ検知器21はロング ノズル23の動きに無理なく追従できる。

また、 圏動ロッド 20の 先端にはベローズ 24 等の自在 梃手を介して、 スラグ検知器 21を取付けることができる。

すなわち、第3回、第4回および第5回はスラグ検知器21の回動ロッド20の先端への取付けた部分の一部の拡大図で、第3回はその平面図、第4回は正面図、第5回は側面図である。

これら第3図、第4図ならびに第5図に示す

(9)

如く、スラグ検知器21はベローズ24を介して掲 ・動ロッド20の先端を成す配管25に取付け、この 場合、配管25には取付枠を取付け、この取付枠 26にピン27を介してスラグ検知器21を回転自在 に取付ける。

このように取付けると、ロングノズル23はコレクターノズルへの着脱の際に削って(角度にして1~2・程度)取付けられることが多いが、スラグ検知器21とロングノズル23の間隙を一定に保つことができ、スラグ検知器21の検出精度を高めることができる。

換書すると、第5図に示すように、スラグ検 知器21をロングノズル23に押付ければペローズ 24が絡み、ピン27を中心にしてスラグ検知器21 が回転してロングノズル23に沿うことができる ので、両者の間額を一定に保つことができる。

4. 図面の簡単な説明.

第1回は本作明の一つの実施例に係るスラグ 検知器特脱装闘の平面図ならびに正面図、第3 図、第4図ならびに第5図はそれぞれスラグ検

(11)

知器の間動ロッドへの取付部の平前図、正而図ならびに側面図である。

符号 1 … … スラグ検知器 着脱装置取付枠

3 ……旋回轴

6 ……旋回シリンダ

9 … … プロック

11……本体

12…… 俯仰シリンダ

13……前後進シリンダ

14…… 图動板

17……前後進シリンダ

20…… 摺動ロッド 21…… スラグ検知器

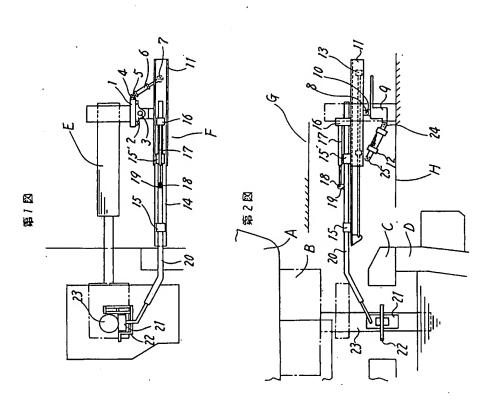
22……スラグ検知器取付枠

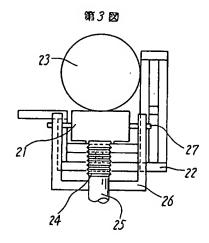
23……ロングノズル 24……ベローズ

特許出願人 川 崎 製 鉄 株 式 会 社

代理人 弁理士松下 栽 勝 弁維士 副 島 文 雄

(12)





第4図

